

SPIN. Sumário

Matrizes de Pauli: $\hat{\sigma}_x = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$, $\hat{\sigma}_y = \begin{bmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{bmatrix}$, $\hat{\sigma}_z = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$

3 observáveis (matrizes hermíticas). Como a matriz $\hat{\sigma}_z$ é diagonal, os seus valores próprios são +1 e -1 e os respetivos vetores próprios são $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$, $\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$. Vejamos:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = +1 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix} = -1 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

\curvearrowleft mesmo vetor \curvearrowright mesmo vetor

Ou seja, as matrizes são a representação dos operadores $\hat{\sigma}_x$, $\hat{\sigma}_y$, $\hat{\sigma}_z$ na base dos vetores próprios de $\hat{\sigma}_z$.

Usando kets, em vez de matrizes, temos:

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \rightarrow |+\rangle \quad \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \rightarrow |- \rangle \quad \hat{\sigma}_x |+\rangle = 1 |+\rangle \quad \hat{\sigma}_x |- \rangle = -1 |+\rangle$$

$$\begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} \rightarrow a|+\rangle + b|- \rangle \quad \hat{\sigma}_y |+\rangle = i|- \rangle \quad \hat{\sigma}_y |- \rangle = -i|+\rangle$$

$$\hat{\sigma}_z |+\rangle = 1 |+\rangle \quad \hat{\sigma}_z |- \rangle = -1 |- \rangle$$

Valores/vetores próprios de $\hat{\sigma}_x$:

$$\begin{vmatrix} -\lambda & 1 \\ 1 & \lambda \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow \lambda^2 = 1; \quad \lambda_1 = +1, \lambda_2 = -1$$

$$\hat{\sigma}_x |\lambda_1\rangle = (\lambda_1) \Rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} \Rightarrow a = b \quad |\lambda_1\rangle = a(|+\rangle + |- \rangle)$$

$$\hat{\sigma}_x |\lambda_2\rangle = (\lambda_2) \Rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c \\ d \end{bmatrix} = -\begin{bmatrix} c \\ d \end{bmatrix} \Rightarrow c = -d \quad |\lambda_2\rangle = c(|+\rangle - |- \rangle)$$

normalização: $\langle \lambda_1 | \lambda_1 \rangle = a^* (\langle +|+ \rangle + \langle -|-\rangle) = a(1+1) = 2a^2$

$$\langle \lambda_2 | \lambda_2 \rangle = c^* (\langle +|+ \rangle + \langle -|-\rangle) = c(1+1) = 2c^2$$

$$\Rightarrow 2a^2 = 1 \quad \Rightarrow a = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\langle \lambda_1 | \lambda_2 \rangle = 0 \Rightarrow |\lambda_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|+\rangle + |- \rangle) \leftrightarrow \begin{bmatrix} \sqrt{2} \\ 1 \end{bmatrix}$$

de forma semelhante, $|\lambda_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|+\rangle - |- \rangle) \leftrightarrow \begin{bmatrix} \sqrt{2} \\ -1 \end{bmatrix}$

COMBINAGÃO DE DOIS SPINS

Spin 1: $\hat{\sigma}_{1,z}|+\rangle = |+\rangle, \hat{\sigma}_{1,z}|- \rangle = -|-\rangle$ ($|+\rangle$ e $|-\rangle$: estados próprios de $\hat{\sigma}_{1,z}$)
 $\hat{\sigma}_{1,x}|+\rangle = |-\rangle, \hat{\sigma}_{1,x}|- \rangle = |+\rangle$
 $\hat{\sigma}_{1,y}|+\rangle = i|-\rangle, \hat{\sigma}_{1,y}|- \rangle = -i|+\rangle$

Estado geral do sistema 1: $|\psi\rangle = \gamma_+|+\rangle + \gamma_-|-\rangle$

Spin 2: $\hat{\sigma}_{2,z}|+\rangle = |+\rangle, \hat{\sigma}_{2,z}|- \rangle = -|-\rangle$
 $\hat{\sigma}_{2,x}|+\rangle = |-\rangle, \hat{\sigma}_{2,x}|- \rangle = |+\rangle$
 $\hat{\sigma}_{2,y}|+\rangle = i|-\rangle, \hat{\sigma}_{2,y}|- \rangle = -i|+\rangle$

Estado geral do sistema 2: $|\varphi\rangle = \varphi_+|+\rangle + \varphi_-|-\rangle$

Estado combinado dos dois sistemas:

$$|\psi, \varphi\rangle = |\psi\rangle \otimes |\varphi\rangle \quad (\text{produto externo dos espaços vetoriais de } |\psi\rangle \text{ e } |\varphi\rangle)$$

$$\begin{aligned} |\psi, \varphi\rangle &= (\gamma_+|+\rangle + \gamma_-|-\rangle) \otimes (\varphi_+|+\rangle + \varphi_-|-\rangle) \\ &= \gamma_+ \varphi_+|+\rangle \otimes |+\rangle + \gamma_+ \varphi_-|+\rangle \otimes |-\rangle + \gamma_- \varphi_+|-\rangle \otimes |+\rangle \\ &\quad + \gamma_- \varphi_-|-\rangle \otimes |-\rangle \end{aligned}$$

OU, de forma abreviada,

$$|\psi, \varphi\rangle = \gamma_+ \varphi_+|+\rangle|+\rangle + \gamma_+ \varphi_-|+\rangle|-\rangle + \gamma_- \varphi_+|-\rangle|+\rangle + \gamma_- \varphi_-|-\rangle|-\rangle$$

$\{|+\rangle|+\rangle, |+\rangle|-\rangle, |-\rangle|+\rangle, |-\rangle|-\rangle\}$ é uma base ortonormal do espaço $|\psi\rangle \otimes |\varphi\rangle$.

$$\langle i, k | l, m \rangle = \delta_{jl} \delta_{km}$$

Observe-se que se $|\psi\rangle$ e $|\varphi\rangle$ estão normalizados,

$$\gamma_+^* \gamma_+ + \gamma_-^* \gamma_- = 1 \quad , \quad \varphi_+^* \varphi_+ + \varphi_-^* \varphi_- = 1$$

$$\begin{aligned}
 \Rightarrow |\psi, \phi\rangle \langle \psi, \phi| &= (\gamma_+^* \phi_+^* |+, +\rangle + \gamma_+^* \phi_-^* |+, -\rangle + \gamma_-^* \phi_+^* |-, +\rangle + \gamma_-^* \phi_-^* |-, -\rangle) \\
 &\quad (\psi_+ |+, +\rangle + \psi_+ |+, -\rangle + \psi_- |-, +\rangle + \psi_- |-, -\rangle) \\
 &= \gamma_+^* \gamma_+ \phi_+^* \phi_+ + \gamma_+^* \gamma_+ \phi_+^* \phi_- + \gamma_-^* \gamma_+ \phi_+^* \phi_+ + \gamma_-^* \gamma_+ \phi_-^* \phi_- \\
 &= \gamma_+^* \gamma_+ (\phi_+^* \phi_+ + \phi_-^* \phi_-) + \gamma_-^* \gamma_- (\phi_+^* \phi_+ + \phi_-^* \phi_-) \\
 &= \gamma_+^* \gamma_+ + \gamma_-^* \gamma_- = 1
 \end{aligned}$$

$|\psi, \phi\rangle$ também está normalizado.

ESTADOS ENTRELACADOS

Um estado geral no espaço gerado pela base $\{|j, k\rangle\}$ tem a forma:

$$|\phi\rangle = \phi_{11} |+, +\rangle + \phi_{1-1} |+, -\rangle + \phi_{-11} |-, +\rangle + \phi_{-1-1} |-, -\rangle$$

que nem sempre pode ser decomposto como $|\psi\rangle \otimes |\phi\rangle$. Para que pudesse ser escrito como $|\psi\rangle \otimes |\phi\rangle$ seria necessário que: $\frac{\phi_{11}}{\phi_{1-1}} = \frac{\phi_{-11}}{\phi_{-1-1}}$

Quando $\phi_{11}, \phi_{1-1}, \phi_{-11}$ e ϕ_{-1-1} não verificam essa condição, diz-se que $|\phi\rangle$ é um estado entrelacado. Alguns exemplos são:

$$|S\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|+, -\rangle - |-, +\rangle)$$

$$|T_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|+, -\rangle + |-, +\rangle)$$

$$|T_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|+, +\rangle + |-, -\rangle)$$

$$|T_3\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|+, +\rangle - |-, -\rangle)$$

(s quer dizer "singlet" e T "triplet", por razões que serão claras mais tarde.)

Quando o estado combinado é um estado entrelacado, nada pode ser concluído acerca do estado de cada sistema 1 e 2 por separado.

Mas a medição do spin dum dos dois sistemas permite conduir como será o spin do outro sistema. Por exemplo, se o sistema combinado for $|S\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|+1,-1\rangle - |-1,+1\rangle)$ e a medição de $\hat{\sigma}_{1z}$ dá o resultado +1, o estado colapsa para $|+1,-1\rangle$ e o spin $\hat{\sigma}_{2z}$ fica com valor -1.

Para calcular o valor esperado de alguns observáveis, usaremos os seguintes resultados:

$$\hat{\sigma}_{1z}|+1,+1\rangle = |+1,+1\rangle, \hat{\sigma}_{1z}|+1,-1\rangle = |+1,-1\rangle, \hat{\sigma}_{1z}|-1,+1\rangle = |-1,+1\rangle, \hat{\sigma}_{1z}|-1,-1\rangle = |-1,-1\rangle$$

$$\hat{\sigma}_{2z}|+1,+1\rangle = |+1,+1\rangle, \hat{\sigma}_{2z}|+1,-1\rangle = |-1,-1\rangle, \hat{\sigma}_{2z}|-1,+1\rangle = |-1,+1\rangle, \hat{\sigma}_{2z}|-1,-1\rangle = |-1,-1\rangle$$

$$\hat{\sigma}_{1x}|+1,+1\rangle = |-1,+1\rangle, \hat{\sigma}_{1x}|+1,-1\rangle = |-1,-1\rangle, \hat{\sigma}_{1x}|-1,+1\rangle = |+1,+1\rangle, \hat{\sigma}_{1x}|-1,-1\rangle = |+1,-1\rangle$$

$$\hat{\sigma}_{2x}|+1,+1\rangle = |+1,-1\rangle, \hat{\sigma}_{2x}|+1,-1\rangle = |+1,+1\rangle, \hat{\sigma}_{2x}|-1,+1\rangle = |-1,-1\rangle, \hat{\sigma}_{2x}|-1,-1\rangle = |-1,+1\rangle$$

$$\hat{\sigma}_{1y}|+1,+1\rangle = i|-1,+1\rangle, \hat{\sigma}_{1y}|+1,-1\rangle = i|-1,-1\rangle, \hat{\sigma}_{1y}|-1,+1\rangle = -i|+1,+1\rangle, \hat{\sigma}_{1y}|-1,-1\rangle = -i|+1,-1\rangle$$

$$\hat{\sigma}_{2y}|+1,+1\rangle = i|+1,-1\rangle, \hat{\sigma}_{2y}|+1,-1\rangle = -i|+1,+1\rangle, \hat{\sigma}_{2y}|-1,+1\rangle = i|-1,-1\rangle, \hat{\sigma}_{2y}|-1,-1\rangle = -i|-1,+1\rangle$$

Um produto como $\hat{\sigma}_{1y}|+1,-1\rangle$ é realmente a forma abreviada de escrever $(\hat{\sigma}_{1y} \otimes \hat{I})(|+1\rangle \otimes |-1\rangle) = \hat{\sigma}_{1y}|+1\rangle \otimes \hat{I}|-1\rangle = i|+1\rangle \otimes |-1\rangle = i|-1,-1\rangle$

O valor esperado de um dos operadores $\hat{\sigma}_n$ num estado combinado $|ij,k\rangle$ é o mesmo do que no estado de um dos spins. Por exemplo:

$$\langle +1,-1 | \hat{\sigma}_{1y} | +1,-1 \rangle = \langle +1 | \hat{\sigma}_{1y} | +1 \rangle \langle -1 | \hat{I} | -1 \rangle = \langle +1 | (i| -1 \rangle) = i \langle +1 | -1 \rangle = 0$$

Como vimos, no caso de um único spin, em qualquer direção:

$$\langle \hat{\sigma}_x \rangle^2 + \langle \hat{\sigma}_y \rangle^2 + \langle \hat{\sigma}_z \rangle^2 = 1 \quad (\langle \hat{\sigma}_n \rangle = 1)$$

o que mostra que os valores esperados das 3 componentes $\hat{\sigma}_x, \hat{\sigma}_y$ e $\hat{\sigma}_z$ não podem ser todos nulos.

No entanto, isso já não acontece no estado entrelaçado

$$|S\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|+1,-1\rangle - |-1,+1\rangle)$$

$$\text{Vejamos: } \hat{\theta}_{1z} |S\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|+1,-1\rangle + |-1,+1\rangle)$$

$$\Rightarrow \langle S | \hat{\theta}_{1z} | S \rangle = \frac{1}{2} (\langle +1,-1 | -\langle -1,+1 |) (|+1,-1\rangle + |-1,+1\rangle) \\ = \frac{1}{2} (\langle +1,-1 | +1,-1\rangle - \langle -1,+1 | -1,+1\rangle) = \frac{1}{2}(1-1) = 0$$

$$\hat{\theta}_{1x} |S\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|-1,-1\rangle - |+1,+1\rangle)$$

$$\Rightarrow \langle S | \hat{\theta}_{1x} | S \rangle = \frac{1}{2} (\langle +1,-1 | -\langle -1,+1 |) (|-1,-1\rangle - |+1,+1\rangle) = 0$$

$$\hat{\theta}_{1y} |S\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(i|-1,-1\rangle + i|+1,+1\rangle)$$

$$\Rightarrow \langle S | \hat{\theta}_{1y} | S \rangle = \frac{i}{2} (\langle +1,-1 | -\langle -1,+1 |) (|-1,-1\rangle - |+1,+1\rangle) = 0$$

$$\rightarrow \langle \hat{\theta}_{1x} \rangle^2 + \langle \hat{\theta}_{1y} \rangle^2 + \langle \hat{\theta}_{1z} \rangle^2 = 0$$

Se o estado é $|S\rangle$, o resultado de qualquer medição de $\hat{\theta}_{1x}$, $\hat{\theta}_{1y}$ e $\hat{\theta}_{1z}$ tem igual probabilidade de dar +1 ou -1.
O mesmo acontece com $\hat{\theta}_{2x}$, $\hat{\theta}_{2y}$ e $\hat{\theta}_{2z}$.

OBSERVÁVEIS DO SISTEMA COMBINADO

Como os observáveis $\hat{\theta}_1$ são independentes de $\hat{\theta}_2$, comutam entre si e podem ser medidos simultaneamente.

Observáveis que não comutam não podem ser medidos sem que essas medições interferam entre elas.

Por exemplo, $\hat{\theta}_{1z}$ e $\hat{\theta}_{2z}$ podem ser medidos simultaneamente sem interferência. Para determinar o resultado que poderá dar essa medição, quando o estado é, por exemplo, $|S\rangle$, vamos primeiro calcular:

$$\hat{\theta}_{1z} \hat{\theta}_{2z} |S\rangle = \hat{\theta}_{1z} \hat{\theta}_{2z} \left(\frac{1}{\sqrt{2}}(|+1,-1\rangle - |-1,+1\rangle) \right) = \frac{1}{\sqrt{2}}(-|+1,-1\rangle + |-1,+1\rangle) \\ = -|S\rangle$$

Como tal, $|s\rangle$ é estado próprio de $\hat{\sigma}_{1z}\hat{\sigma}_{2z}$, com valor próprio -1 , e o valor esperado de $\hat{\sigma}_{1z}\hat{\sigma}_{2z}$ é:

$$\langle s | \hat{\sigma}_{1z} \hat{\sigma}_{2z} | s \rangle = -\langle s | s \rangle = -1$$

Ou seja, a medição de $\hat{\sigma}_{1z}$ e $\hat{\sigma}_{2z}$ dará +1 ou menos -1 com a mesma probabilidade, mas os sinais obtidos para $\hat{\sigma}_{1z}$ e $\hat{\sigma}_{2z}$ serão sempre opostos. Isto já podia ser previsto pela própria definição de $|s\rangle$. O que é surpreendente é que o mesmo acontece com $\hat{\sigma}_{1x}, \hat{\sigma}_{2x}$ e $\hat{\sigma}_{1y}, \hat{\sigma}_{2y}$:

$$\langle s | \hat{\sigma}_{1x} \hat{\sigma}_{2x} | s \rangle = -1 \quad (\text{conferir!})$$

$$\langle s | \hat{\sigma}_{1y} \hat{\sigma}_{2y} | s \rangle = -1$$

O resultado da medição do spin de 1, em qualquer direção, permite prever que o resultado da medição do spin de 2, nessa direção conduzirá ao valor oposto.

Esse facto é aproveitado em criptografia quântica e em "teleportação" (envio de informação entre locais longínquos).

REPRESENTAÇÃO MATRICIAL

$$\text{se } |\psi\rangle \rightarrow \begin{bmatrix} \psi_1 \\ \psi_{-1} \end{bmatrix} \quad \text{e } |\varphi\rangle \rightarrow \begin{bmatrix} \varphi_1 \\ \varphi_{-1} \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow |\psi, \varphi\rangle = |\psi\rangle \otimes |\varphi\rangle \rightarrow \begin{bmatrix} \psi_1 \varphi_1 \\ \psi_1 \varphi_{-1} \\ \psi_{-1} \varphi_1 \\ \psi_{-1} \varphi_{-1} \end{bmatrix}$$

em geral,

$$\phi_{1,1}|1,1\rangle + \phi_{1,-1}|1,-1\rangle + \phi_{-1,1}|-1,+1\rangle + \phi_{-1,-1}|-1,-1\rangle \rightarrow \begin{bmatrix} \phi_{1,1} \\ \phi_{1,-1} \\ \phi_{-1,1} \\ \phi_{-1,-1} \end{bmatrix}$$

E a representação matricial dos operadores obtém-se com o produto externo entre matrizes:

$$\begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \otimes \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11}B_{11} & A_{11}B_{12} & A_{12}B_{11} & A_{12}B_{12} \\ A_{11}B_{21} & A_{11}B_{22} & A_{12}B_{21} & A_{12}B_{22} \\ A_{21}B_{11} & A_{21}B_{12} & A_{22}B_{11} & A_{22}B_{12} \\ A_{21}B_{21} & A_{21}B_{22} & A_{22}B_{21} & A_{22}B_{22} \end{bmatrix}$$

Por exemplo,

$$\hat{\theta}_{1x} \hat{\theta}_{2y} \rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \otimes \begin{bmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & -i \\ 0 & 0 & i & 0 \\ 0 & -i & 0 & 0 \\ i & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$